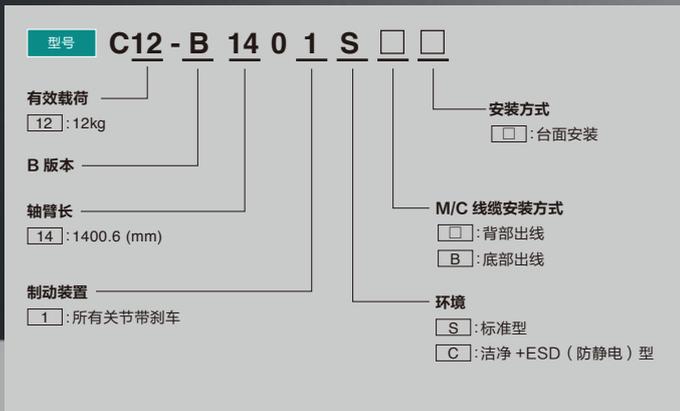


C12-B

C12XL

纤细灵活且轻量的本体
更加强劲的工作性能

- 先进的爱普生技术保证高负载作业下高速度和低震动
- 负载高达 12kg, 满足更多应用需求
- RC700-E 控制器内置安全板卡, 拓展安全功能
- 免电池马达单元, 易于维护
- 轻而纤细的本体结构, 减少空间及承重限制
- 包装、码垛和机器上下料任务的理想选择



规格表

产品名称		C12-B
产品型号		C12-B1401□
臂长	P 点: J1-J5 中心 (mm)	1400.6
	J1-J6 法兰面 (mm)	1480.6
负载 ^{*1}	额定值 (kg)	3.0
	最大值 (kg)	12.0
重复定位精度	第 1- 第 6 关节 (mm)	± 0.05
标准循环时间 ^{*2}	(秒)	0.501
最大运动速度	第 1 关节 (°/s)	200
	第 2 关节 (°/s)	167
	第 3 关节 (°/s)	200
	第 4 关节 (°/s)	300
	第 5 关节 (°/s)	360
	第 6 关节 (°/s)	720
容许惯性力矩 ^{*3}	第 4 关节 (kg·m ²)	0.7
	第 5 关节 (kg·m ²)	0.7
	第 6 关节 (kg·m ²)	0.2
安装方式		台面安装
安装环境		标准型 / 洁净 ^{*4} + ESD (防静电) ^{*5} 型
本体重量 (不含线缆)	(kg)	63
用户电路		15 针 (D-Sub 模拟接口) 8 针 (RJ45 接口) 6 针 (压力传感器)
用户气路		气管 ø6 mm x 2 : 耐压 0.59MPa(6 kgf/cm ²)
电压	(V)	AC200-240 单相电
功耗 ^{*6}	(kVA)	2.5
线缆长度	(m)	标准 / 高柔: 3 / 5 / 10 / 15 / 20
安全标准 ^{*7}		CE, UKCA, KC/KCs, NRTL

*1: 请勿超过最大负载使用。

*2: 循环时间基于额定负载加速模式下(水平300mm,垂直25mm),往返拱形运动的时间(最大速度最优行程坐标)。

*3: 根据负载和末端执行器的状态,通过Inertia命令来设置参数(参数计算方法使用说明书)。

*4: 洁净度等级(ISO14644-1): ISO Class 4

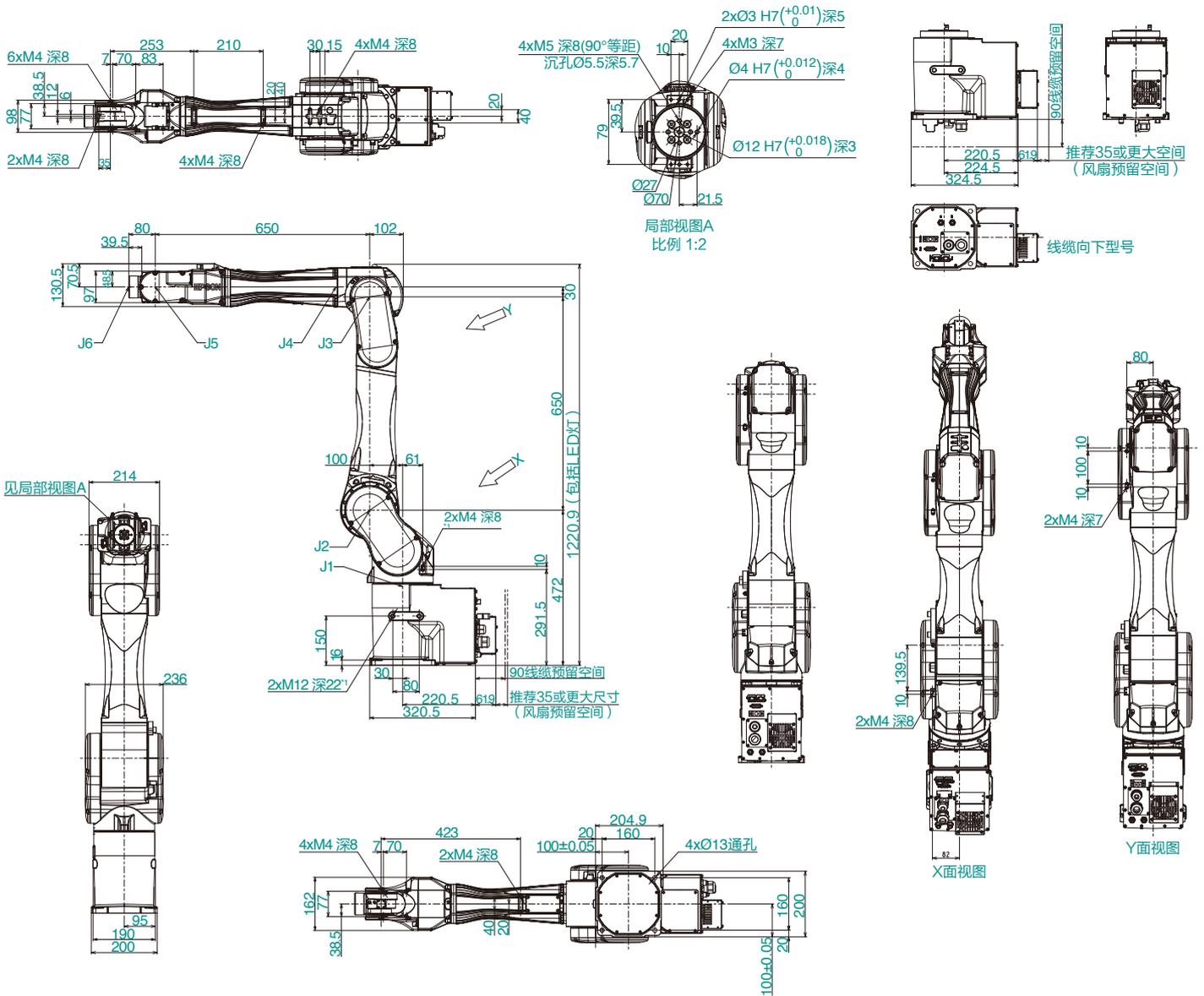
*5: 防静电模型的主要树脂部件采用导电材料或应用板加工。对于机械手的尖端(工具安装部分),在标准下操作测量后电位差为 ± 5v 或更低。

*6: 实际功耗将受操作环境、操作程序等因素影响。

*7: 不同标准的适用时间有所不同。

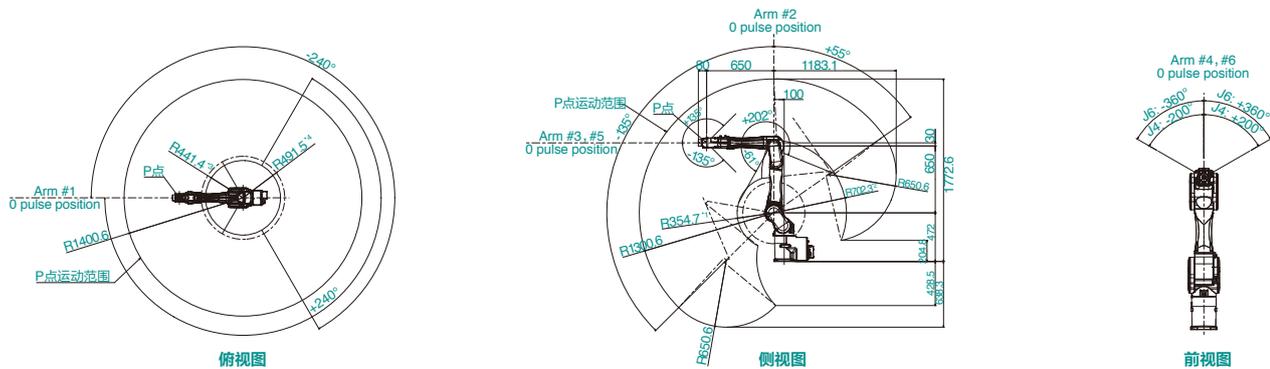
■ 台面安装外形图

[单位: mm]



■ 台面安装运动范围

[单位: mm]



	范围	脉冲
		C12-B1401**
第1关节	±240°	±15736800
第2关节	-135° ~ +55° (190°)	+4325420
第3关节	-61° ~ +202° (263°)	+13238272
第4关节	±200°	±8738240
第5关节	±135°	±4915350
第6关节	±360°	±6553800

*1 第三关节倾斜-61°时的P点位置 (第二关节中心到P点中心)
 *2 第三关节倾斜+202°时的P点位置 (第二关节中心到P点中心)
 *3 第三关节倾斜-61°时的P点位置 (第一关节中心到P点中心)
 *4 第三关节倾斜+202°时的P点位置 (第一关节中心到P点中心)

*此图显示了0脉冲位置的所有关节 注释: °=degree